

# NUBIC知的財産情報開示

開示日： 2008年05月30日

各位

NUBIC知的財産情報の要約をお届けいたします。  
尚、NUBICベンチャークラブ特別会員、一般会員にはすでにお知らせしています。

	NUBIC管理番号: <input type="text" value="2004000109"/>	整理番号 <input type="text" value="10851"/>	担当者 <input type="text" value="谷中 秀臣"/>
表 題	<input type="text" value="腰掛式歩行ロボット"/>		
技術分野	<input type="text" value="機械・加工"/>	<input type="text" value="輸送"/>	<input type="text" value="生活・文化"/>
適用製品	<input type="text" value="車椅子ロボット, 運搬ロボット"/>		
目 的	<input type="text" value="段差や階段等の障壁を乗り越えられ, さらには山野を自由に行動できる移動用ロボットの提供。"/>		
技術概要	<input type="text" value="車椅子使用者が山でのレジャーを楽しむためには, 車椅子を押す役, 引っ張る役など多くの手助けが必要となる。町中での生活には, 少しの段差やスロープの無い階段が障壁となる。気軽にハイキングに行きたい, 町を自由に歩きたいというニーズに答えるための新しい移動用ロボットを提案する。本発明の歩行ロボットは, 街中での階段の昇降や段差のある通路を移動するときには2足歩行に切り替え, 山野でハイキングするときには安定性が高く, 不整地に向く4足歩行に切り替えて歩行を可能とするトレックレッグズ(腰掛式移動ロボット)となる。"/>		

技術移転等をご希望の場合は, 下記事項をご記入の上, 本用紙にてお申込みください。

(FAX, e-mail, 郵送いずれでも可。)

各担当コーディネーターからご連絡を差し上げます。

面談希望日時	<input type="text"/>		
(ふりがな) 氏 名	<input type="text"/>		
会社名	<input type="text"/>		
所 属	<input type="text"/>	役職	<input type="text"/>
電話番号	<input type="text"/>	FAX番号	<input type="text"/>
E-mail	<input type="text"/>		
連絡事項	<input type="text"/>		



【申込み・問い合わせ先】

日本大学産官学連携知財センター(NUBIC)

〒102-8275 東京都千代田区九段南4-8-24 日本大学会館

TEL:03-5275-8139 FAX:03-5275-8328 E-mail:nubic@nihon-u.ac.jp